



(19) RU (11) 2 148 804 (13) C1

(51) МПК⁷ G 01 L 1/14, 9/10, G 01 G 9/00

РОССИЙСКОЕ АГЕНТСТВО
ПО ПАТЕНТАМ И ТОВАРНЫМ ЗНАКАМ

(12) ОПИСАНИЕ ИЗОБРЕТЕНИЯ К ПАТЕНТУ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ

(21), (22) Заявка: 98101761/28, 21.01.1998

(24) Дата начала действия патента: 21.01.1998

(46) Дата публикации: 10.05.2000

(56) Ссылки: SU 220594 A, 13.09.1968. SU 1553852 A1, 30.03.1990. RU 2055334 C1, 27.02.1996.

(98) Адрес для переписки:
456770, Челябинская обл., г. Снежинск, а/я 245, РФЯЦ-ВНИИТФ, Начальнику ОИС Бакалову Г.В.

(71) Заявитель:
Российский федеральный ядерный центр - Всероссийский научно-исследовательский институт технической физики

(72) Изобретатель: Подгорнов В.А., Казаков В.Р.

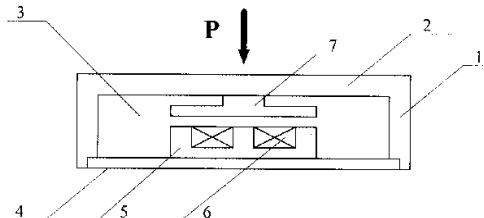
(73) Патентообладатель:
Российский федеральный ядерный центр - Всероссийский научно-исследовательский институт технической физики

(54) ИНДУКТИВНЫЙ ДАТЧИК СИЛЫ

(57) Реферат:

Индуктивный датчик силы содержит цилиндрический корпус, мембрану, выполненную за одно целое с корпусом, и катушку индуктивности с неподвижным сердечником, отделенным от мембранны воздушным зазором. Сердечник выполнен в виде автономного разомкнутого магнитопровода, размещенного в подмембранный полости и жестко связанного с основанием корпуса. На стороне мембранны, обращенной к торцам магнитопровода, размещен экран из немагнитного материала. Для взвешивания грузов на наружной части мембранны соосно с катушкой индуктивности может быть выполнен выступ с элементами крепления к грузоприемной платформе, при этом поперечный размер выступа по крайней мере на порядок меньше диаметра мембранны. Выступ может быть выполнен в

форме стакана с наружной и внутренней резьбой. На донной части корпуса могут быть выполнены проушины с отверстиями для закрепления корпуса на неподвижном фундаменте. Технический результат - обеспечение линейной зависимости выходного сигнала от величины приложенной нагрузки. 3 з.п. ф.-лы, 2 ил.



Фиг. 1

R U 2 1 4 8 8 0 4 C 1

2 1 4 8 8 0 4 C 1



(19) RU (11) 2 148 804 (13) C1

(51) Int. Cl.⁷ G 01 L 1/14, 9/10, G 01 G 9/00

RUSSIAN AGENCY
FOR PATENTS AND TRADEMARKS

(12) ABSTRACT OF INVENTION

(21), (22) Application: 98101761/28, 21.01.1998

(24) Effective date for property rights: 21.01.1998

(46) Date of publication: 10.05.2000

(98) Mail address:

456770, Cheljabinskaja obl., g. Snezhinsk,
a/ja 245, RFJaTs-VNIITF, Nachal'niku OIS
Bakalovu G.V.

(71) Applicant:
Rossijskij federal'nyj jadernyj tsentr -
Vserossijskij nauchno-issledovatel'skij
institut tekhnicheskoy fiziki

(72) Inventor: Podgornov V.A.,
Kazakov V.R.

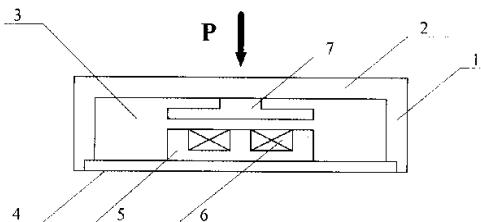
(73) Proprietor:
Rossijskij federal'nyj jadernyj tsentr -
Vserossijskij nauchno-issledovatel'skij
institut tekhnicheskoy fiziki

(54) INDUCTANCE DETECTOR OF FORCE

(57) Abstract:

FIELD: instruments. SUBSTANCE: device has cylindrical housing, membrane, which is designed as integral with housing, and inductance coil, which has stationary core, which is separated from membrane by air gap. Core is designed as autonomous open magnetic circuit, which is located in chamber under membrane and is rigidly connected to housing base. Side of membrane which is directed towards ends of magnetic circuit carries screen, which is made from non-magnetic material. Load weight may be measured by means of bulge, which is located on outer side of membrane in coaxial to inductance coil and is equipped with members for connection to loading board. Cross size of bulge is less than diameter of membrane by

at least order of magnitude. Bulge may be shaped as cylinder with outer and inner threads. Bottom part of housing may have lugs with holes for mounting housing on stationary platform. EFFECT: linear dependence of output signal from value of load. 3 cl, 2 dwg



Фиг. 1

R U
2 1 4 8 8 0 4
C 1

RU
? 1 4 8 8 0 4
C 1

R U
2 1 4 8 8 0 4 C 1

C 1 4 8 8 0 4 C 1
R U

Изобретение относится к контролльно-измерительной технике, а более конкретно к измерителям силы, основанным на измерении изменения индуктивности, которые могут быть использованы для измерения давления и веса.

Известен индуктивный датчик силы, предназначенный для измерения давления, содержащий полый цилиндрический корпус с внутренним центральным выступом, на котором размещена катушка индуктивности, диамагнитное кольцо, охватывающее цилиндрический корпус и укрепленное на нем, эластичную диафрагму, прикрепленную к торцу кольца, упругую мембрану, контактирующую с эластичной диафрагмой и закрепленную на центральном выступе корпуса, имеющем высоту, большую высоты катушки (авторское свидетельство СССР N 1339424, МПК G 01 L 9/10, от 24.03.86).

Измеряемое давление, воздействуя через диафрагму на мембрану, приводит к ее прогибу и изменению воздушного зазора между мембранный и катушкой. Изменение зазора вызывает изменение магнитного потока через катушку индуктивности и, как следствие, изменение измеряемой величины индуктивности. Мембрана в датчиках такого типа выполнена из магнитного материала и работает на замыкание магнитных силовых линий, сосредоточивая магнитное поле в области катушки индуктивности.

Недостаток известного датчика в том, что он не обеспечивает ярко выраженной линейной зависимости измеряемой индуктивности от величины зазора. Кроме того, указанный датчик сложен по конструкции.

Прототипом выбран индуктивный датчик силы, содержащий цилиндрический корпус, мембрану, выполненную за одно целое с корпусом, и катушку индуктивности с неподвижным сердечником, отделенным от мембранны воздушным зазором (авторское свидетельство СССР N 220594, МПК G 01 L 9/10, от 11.08.66). Такой датчик может быть использован как для измерения давления, так и для измерения веса, создающего пропорциональное весу давление на мембрану. Благодаря выполнению мембранны за одно целое с корпусом, величина воздушного зазора очень стабильна, что позволяет повысить чувствительность датчика при минимальных габаритах.

Недостатком этого датчика, как и вышеупомянутого, является нелинейная зависимость изменения индуктивности от приложенной нагрузки.

Задача, решаемая настоящим изобретением, заключается в создании устройства, которое обеспечивало бы ярко выраженную линейную зависимость измеряемого выходного сигнала от величины приложенной нагрузки.

Поставленная задача решается тем, что в индуктивном датчике силы, содержащем цилиндрическим корпус, мембранны, выполненную за одно целое с корпусом, и катушку индуктивности с неподвижным сердечником, отделенным от мембранны воздушным зазором, согласно изобретению сердечник выполнен в виде автономного разомкнутого магнитопровода, размещенного в подмембранный полости и жестко связанного с основанием корпуса, а на

стороне мембранны, обращенной к торцам магнитопровода, размещен экран из немагнитного материала.

Технический результат заключается в том, что при прогибе мембранны происходит частичное замещение воздушного магнитопроницаемого зазора немагнитным материалом, ослабляющим магнитный поток магнитопровода, и, как следствие, приводящим к изменению индуктивности катушки с магнитопроводом при перемещении мембранны. Опытным путем установлено, что изменение индуктивности, осуществляющееся таким путем, дает практически линейный характер ее изменения в зависимости от приложенной нагрузки.

Кроме того, на наружной части мембранны соосно с катушкой индуктивности выполнен выступ с элементами крепления к грузоприемной платформе, при этом поперечный размер выступа, по крайней мере, на порядок меньше диаметра мембранны.

Это позволяет максимально сохранить упругие свойства мембранны вне зависимости от габаритов измеряемого объекта и таким образом расширить диапазон применения датчика при весовых измерениях.

Кроме того, выступ выполнен в форме стакана с наружной и внутренней резьбой.

Такое выполнение выступа позволит надежно закрепить на нем грузоподъемную платформу, на которой размещают взвешиваемый объект.

Кроме того, на донной части корпуса выполнены проушины с отверстиями для закрепления корпуса на неподвижном фундаменте.

Благодаря этому обеспечивается надежная фиксация датчика, являющегося относительно малогабаритным устройством, при измерении больших грузов. При этом можно обеспечить работу датчика как на сжатие, так и на растяжение мембранны, т. е. можно положить объект на грузоподъемную платформу или подвесить его, используя элементы крепления выступа. В последнем случае датчик фиксируют на верхнем базисе, например на потолке. При растяжении мембранны линейный характер работы датчика сохраняется.

На фиг. 1 приведен общий вид индуктивного датчика силы упрощенной конструкции, на фиг. 2 показан датчик с мембранны и корпусом, доработанными для взвешивания грузов в широком диапазоне весов и габаритов.

Индуктивный датчик силы содержит цилиндрический корпус 1, выполненный за одно целое с упруго деформируемой мембранны 2. В подмембранный полости 3 корпуса на основании 4 установлен и жестко связан с ним автономный магнитопровод 5 с катушкой индуктивности 6. Магнитопровод 5 имеет цилиндрическую форму с центральным стержнем, на который надета катушка 6. Непосредственно над открытыми торцами магнитопровода 5 на мембранны 2 размещен или является ее составной частью экран 7 из немагнитного материала, например из алюминия или его сплавов. Основание 4 полностью или частично также может быть выполнено из немагнитного материала. С наружной части мембранны 2 имеется выступ 8 в форме вытянутого стакана с резьбой на

наружной и внутренней поверхностях, которая используется для закрепления грузоподъемной платформы (не показана). Диаметр этого выступа существенно меньше диаметра мембранны 2. На донной части корпуса 1 выполнены проушины 9 с отверстиями 10, которые могут быть использованы для фиксирования корпуса датчика на какой-нибудь базисной поверхности (верхней или нижней).

При приложении к мемbrane 2 (непосредственно или через выступ 8) силы Р, создаваемой давлением или весом объекта, происходит ее упругая деформация, вызывающая смещение экрана 7 относительно торцов разомкнутого магнитопровода 5, магнитные силовые линии которого сконцентрированы в воздушном промежутке непосредственно над ним. При перемещении экрана 3 навстречу магнитопроводу 5 часть магнитных силовых линий вытесняется, т.к. магнитная проницаемость экрана из немагнитного материала равна нулю. В результате изменяется магнитный поток, пронизывающий витки катушки 6 и, как следствие, ее индуктивность. Многочисленные эксперименты, проведенные с экраном и без него, установили наличие линейной зависимости изменения индуктивности катушки 6 от величины смещения немагнитного экрана в широком диапазоне измеряемых величин. При этом линейная зависимость сохраняется как при перемещении экрана навстречу магнитопроводу (работа на сжатие), так и при перемещении экраны от магнитопровода

(работа на растяжение). Поскольку датчик достаточно малогабаритен, а измеряемые грузы могут быть значительными, он может быть жестко зафиксирован на неподвижном фундаменте (верхнем или нижнем) с помощью крепежных элементов, устанавливаемых в отверстия 10 проушин 9.

Формула изобретения:

1. Индуктивный датчик силы, содержащий цилиндрический корпус, мембрану, выполненную за одно целое с корпусом, и катушку индуктивности с неподвижным сердечником, отделенным от мембранны воздушным зазором, отличающийся тем, что сердечник выполнен в виде автономного разомкнутого магнитопровода, размещенного в подмембранный полости и жестко связанного с основанием корпуса, а на стороне мембранны, обращенной к торцам магнитопровода, размещен экран из немагнитного материала.

2. Индуктивный датчик силы по п.1, отличающийся тем, что на наружной части мембранны соосно с катушкой индуктивности выполнен выступ с элементами крепления к грузоприемной платформе, при этом поперечный размер выступа по крайней мере на порядок меньше диаметра мембранны.

3. Индуктивный датчик силы по п.2, отличающийся тем, что выступ выполнен в форме стакана с наружной и внутренней резьбой.

4. Индуктивный датчик давления по любому из пп.1-3, отличающийся тем, что на донной части корпуса выполнены проушины с отверстиями для закрепления корпуса на неподвижном фундаменте.

35

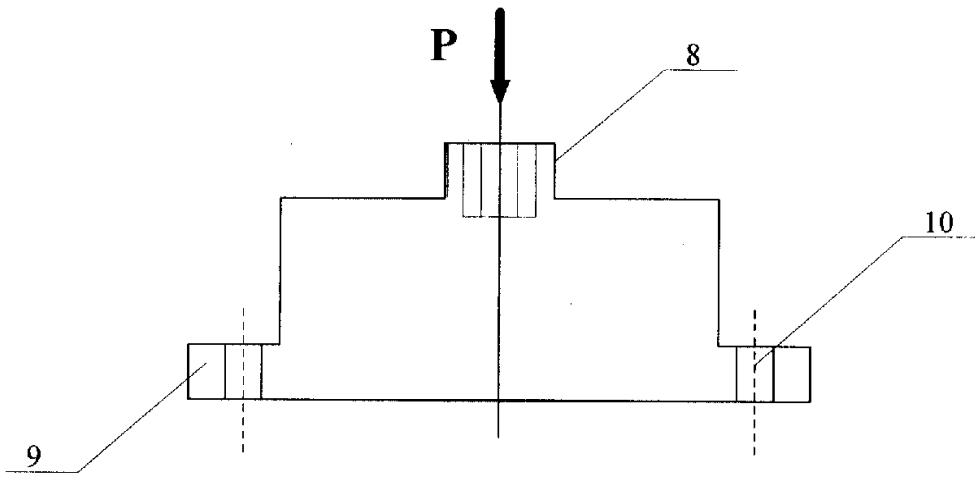
40

45

50

55

60



Фиг. 2

R U 2 1 4 8 8 0 4 C 1

R U 2 1 4 8 8 0 4 C 1