

Метод подвижного окна наблюдения для моделирования распространения ударных волн в различных средах

Семен Александрович Мурзов, С.А. Дьячков, Г.В. Выскварко, И.С. Гальцов, П.Р. Левашев



Цель работы состоит в разработке алгоритма для моделирования стационарных ударной волны в подвижной системе координат.

- Метод подвижного окна применительно к контактному методу SPH
- Метод подвижного окна применительно к моделированию методом молекулярной динамики

оценивание/автоматическое



регулирование?



• МW регулирует скорость выхода $u_{out}(N \text{ or } \sum \sigma)$ для корректировки амплитуды УВ



 АМW статистически оценивает и использует преобразования Галилея для поиска скорости фронта УВ

Особенности сходимости алгоритмов





исходно более сильная УВ снижает амплитуду для АМ W фиксированная амплитуда ударной волны, скорость

Адаптивное подвижное окно





Упрощенный алгоритм поиска скорости ударной волны, дихотомия

ВНИИА РОСАТОМ

- 1. Задается скорость нагружения u_p . Запускается моделирование прохождения ударной волны по образцу.
- При достижении фронтом волны целевого положения расчёт останавливается, а полученное состояние сохраняется.
- 3. Расчет продолжается из точки сохранения с разными u_{out} : u_{out}^{min} и u_{out}^{max} такими, чтобы знаки $\left\langle \frac{d\omega}{dt} \right\rangle 0$ измеренные в этих системах отличались.После этого производится поиск корня уравнения $\left\langle \frac{d\omega}{dt} \right\rangle (u_{out}) = 0$ методом дихотомии.
- 4. В конце снова запускается алгоритм дихотомии для более точного определения скорости *u_{out}*, соответствующей стационарному состоянию.

ВАНТ, Сер. Математическое моделирование физических процессов 2025 вып. 1.

Метод сглаженных частиц (SPH) с решением задачи распада разрыва (CSPH, А Паршиков JCP 180 (1) doi:10.1006/jcph.2002.7099)



внииа

Метод молекулярной динамики





 $U_i = U(\overrightarrow{r}_i, \{\overrightarrow{r}_k\}),$ где k проходит по соседям.

Схемы расчетной области





MD

2. <u>Резуль</u>таты моделирования

CSPH аппроксимация уравнений движения с прочностью

используя
$$ij$$
-пару и базис RST , с тройкой
 $M : \{\overrightarrow{e}_x, \overrightarrow{e}_y, \overrightarrow{e}_z\} \rightarrow \{\overrightarrow{e}_{ij}, [\overrightarrow{e}_T, \overrightarrow{e}_{ij}], [\overrightarrow{e}_z, \overrightarrow{e}_{ij}]\}$
 $\dot{\varepsilon_i} = -2\sum_j \frac{m_j}{\rho_j h_{ij}} \left(U_i^R - U_{ij}^{*R}\right) \widetilde{W}'_{ij}$
 $\dot{\overrightarrow{U}}_i = -2\sum_j M_{RST}^{-1} \frac{m_j \overrightarrow{\sigma}_{ij}^*}{\rho_j \rho_i} \widetilde{W}'_{ij}$
 $\dot{E}_i = -2\sum_j \frac{m_j \overrightarrow{\sigma}_{ij}^* \cdot \overrightarrow{U}_{ij}^*}{\rho_j \rho_i} \widetilde{W}'_{ij}$
 $\dot{S}_i^{kl} = G_i \sum_j \frac{m_j \widetilde{W}'_{ij}}{\rho_j} \begin{cases} \frac{4}{3} \left(3u_i^{*k} e_{ij}^k - (U_{ij}^{*R} - U_i^R)\right) & \text{if } k = l \\ 2 \left(u_i^{*k} e_{ij}^l + u_i^{*l} e_{ij}^k\right) & \text{if } k \neq l \end{cases}$

где $\tilde{W}'_{ij} = (\mathrm{d}W(r_{ij}/h_{ij})/\mathrm{d}r)/h_{ij}.$



Интегрируем уравнение с малым шагом по времени



$$\Delta t = C \min_{\forall particles} l / \sqrt{c_l^2 + [\max\{\operatorname{sign}(-\dot{\varepsilon}), 16\}\dot{\varepsilon}l]^2}$$

$$\rho_i(t + \Delta t) = \rho_i(t) \exp(-\dot{\mu}_i \Delta t)$$

$$\overrightarrow{U}_i(t + \Delta t) = \overrightarrow{U}_i(t) + \dot{\overrightarrow{U}}_i \Delta t$$

$$E_i(t + \Delta t) = E_i(t) + \dot{E}_i \Delta t - 0.5(\overrightarrow{U}_i^2(t + \Delta t) - \overrightarrow{U}_i^2(t))$$

$$\mathbf{S}_i(t + \Delta t) = \mathbf{\Omega}_i(\mathbf{S}_i(t) + \dot{\mathbf{S}}_i \Delta t) \mathbf{\Omega}_i^T$$

где
$$\Omega_i^{kl} = \delta^{kl} + \varepsilon^{klm} \omega_i^m \Delta t, \ \overrightarrow{\omega_i} = \sum_j \frac{m_j \widetilde{W}_{ij}}{\rho_j} [\overrightarrow{U}_i, \overrightarrow{e}_{ij}]$$

Интегрирование



с малым шагом по времени

$$\Delta t = C \min_{\forall particles} l / \sqrt{c_l^2 + [\max\{\text{sign}(-\dot{\varepsilon}), 16\}\dot{\varepsilon}l]^2}$$

$$\rho_i(t + \Delta t) = \rho_i(t) \exp(-\dot{\mu}_i \Delta t)$$
$$\overrightarrow{U}_i(t + \Delta t) = \overrightarrow{U}_i(t) + \dot{\overrightarrow{U}}_i \Delta t$$
$$E_i(t + \Delta t) = E_i(t) + \dot{E}_i \Delta t - 0.5(\overrightarrow{U}_i^2(t + \Delta t) - \overrightarrow{U}_i^2(t))$$
$$\mathbf{S}_i(t + \Delta t) = \mathbf{\Omega}_i(\mathbf{S}_i(t) + \dot{\mathbf{S}}_i \Delta t)\mathbf{\Omega}_i^T$$

где
$$\Omega_i^{kl} = \delta^{kl} + \varepsilon^{klm} \omega_i^m \Delta t, \ \overrightarrow{\omega_i} = \sum_j \frac{m_j \vec{W}_{ij}}{\rho_j} [\overrightarrow{U}_i, \overrightarrow{e}_{ij}]$$

Частичное



закрытие пор в пористой меди



пористость $\rho_0/\rho = 1.35, u_p = 100$ м/с. Зеленое – пластически деформируемые частицы.

Ударные адиабаты







 Метод может быть применен к моделированию относительно слабых УВ



 Состояния на *P* – *V* диаграмме хорошо согласуются с ударной адиабатой в системе с потенциалом Леннарда–Джонса

Заключение:



- получена стационарная волна движущейся с постоянной средней скоростью, что промоделировано в мезомеханических моделях с использованием разработанного алгоритма
- сравнение с предыдущим методом показало возможность моделирования слабых ударных волн и более быструю сходимость алгоритма
- рассчитана ударная адиабата в системе с потенциалом Леннарда–Джонса